Partial English Translation of JAPANESE UTILITY MODEL REGISTRATION Laid Open Publication No. 60-92789A

Page 3, line 10 to page 4, line 12

Accordingly, when electrification of the motor stator (15) and the motor rotor (14) rotates the shaft (4), the swing rotor (3) is in precession in the direction of the arrow with its revolution being inhibited by the partitioning plate (7) so as to swing in the order of (a), (b), (c), and (d) in FIG. 2. Referring to the operation space (21), (a) shows the state that the intake port (8-1) and the discharge port (9-1) are blocked so that its volume becomes a maximum. As the state proceeds from (a) to (b), (c), and then, (d) in association with swinging of the swing rotor (3), the volume decreases to compress the gas in side the operation space (21). From the time point when the pressure of the compressed gas becomes equal to or greater than the discharge pressure, the compressed gas pushes the discharge valve (10-1) from the discharge port (9-1) towards the retainer (11-1), and then, is discharged to the discharge chamber (12). Subsequently, the compressed gas flows from the discharged chamber (12) through the discharge hole (13), passes and rising up through a gap between the motor rotor (14) and the motor stator (15) while cooling them, then, is discharged outside through the discharge pipe (16). Further, when the state proceeds from the state shown in FIG. 2(a) where the volume is zero to the states (b), (c), and then, (d) as one rotation with the volume increasing gradually, the operation space (20) becomes the operation space (21) in the state (a). During the rotation, the operation space (20) sucks gas from the suction port (8) through the suction port (8-1). In this way, the operation spaces (20), (21) repeat suction and compression of the gas in every rotation of the swing rotor (3).

9日本国特許庁(JP)

①実用新案出願公開

[®] 公開実用新案公報 (U)

昭60-92789

@Int_Cl_1

庁内整理番号

❷公開 昭和60年(1985)6月25日

F 04 C 18/04 15/00 8210-3H 6965-3H 8210-3H

審査請求 未請求 (全 頁)

❷考案の名称

リング揺動型流体機械 ②実 順 昭58-183734

識別記号

Ө出 順 昭58(1983)11月30日

位考案者 村田

失 名古屋市中村区岩塚町字高道1番地 三菱重工業株式会社 名古屋研究所內

砂考案者 山田

名古屋市中村区岩場町字高道 1 番地 三菱重工業株式会社 名古屋研究所内

の出 顧 人 三菱重工業株式会社 の復代理人 弁理士 岡本 重立

東京都千代田区丸の内2丁目5番1号

96復代理人 弁理士 岡本 重文 外3名

1. [考案の名称]

リング揺動型流体機械

2. [実用新案登録請求の範囲]

シャフトの偏心ピンと篏合する揺動ロータの駆動軸受をシリンダの中央部の空隙に位置せしめた ことを特徴とするリンダ揺動型流体機械。

3. [考案の詳細な説明]

本考案は圧縮機、膨張機、ポンプまたは流休モータ等として使用しうるリング揺動型流体機械に 関する。

第1図及び第2図に従来のリング揺動型圧縮機の1例が示され、第1図において、(1)はハウジングでこの中に圧縮機構(A)とこれを駆動する電動機構(B)が内蔵されている。このハウジング(1)の内面にはシリンダ(2)とモータステータ(5)が圧入または溶接等により固定されている。シリンダ(2)の上面及び下面に取付けられた上部軸受(5)と下部軸受(6)にシャフト(4)が軸承され、このシャフト(4)にモータロータ(4)が固定されている。シャフト(4)の傾心

(1)

ピン(4a) に揺動ロータ(3)の駅動軸受(3a) が係 合され、シャフト(4)の回転に伴つて揺動ロータ(3) が揺動運動を行なう。第2図は第1図の [- [線 に沿う断面でその(a)(b)(c)(d)はそれぞれ揺動ロータ (3)の回転角が0°,90°,180°,270°の場合を 示している。シリンダ(2)の円筒状内局面(2α)、 下部軸受(6)のボス部(6α)の円筒状外周面(6δ)、 下部軸受(6)の円板部(6c)の内面(6d)および揺 動ロータ(3)の円板部(34)の内面(34)によつて 環状空間(のが限界され、との環状空間(のは円筒状 内周面(2a) と円筒状外周面(6b) との間に架設 された仕切板(7)によつて仕切られている。揺動ロ - タ(3)の円板部(3b) に植設されたリング状部 (3c)が環状空間UD内に嵌合され、このリング状 部(3c)の切欠(3d)内に仕切板(7)が割密的に摺 動自在に篏合されている。そして、リング状部 (3c)の先端面(3c)が下部軸受(6)の円板部(6c) の内面(6d)に封密的に係合することにより環状 空間切を仕切つている。リング状部(3c)の円筒 状外周面(3f)はシリンダ(2)の円筒状内周面(2a)

(2)

に封密的に係合し、その係合点(図を含む直径線上の点(I)においてリング状部(3c)の円筒状内周面(3g)は下部軸受(6)のボス部(6a)の円筒状外周面(6b)と封密的に係合している。かくして、リング状部(3c)の外側において、仕切板(7)の片側に作動空間側が、他側に作動空間側が限界され、リング状部(3c)の内側において仕切板(7)の片側に作動空間側が、他側に作動空間側がそれぞれ限界される。

しかして、モータステータ(13及びモータロータ(4)に通電するととによりシヤフト(4)を回転すると、 揺動ロータ(3)は仕切板(7)により自転を制せられながら矢印方向にみそすり運動を行い第2図の(a), (b),(c),(d)の順に揺動する。作動空間切に新口すると、(d)は吸込ポート(8-1)及び吐出ポート (9-1)と遮断されてその容積が最大となつた状態で揺動ロータ(3)の揺動に伴い(a)の状態から(b), (c),(d)の状態へ進むにつれて容積が減少し作動空間は内のガスが圧縮される。圧縮されたガスはその圧力が吐出圧力以上となつた時点より吐出ポー

ト(9-1)から吐出弁(10-1)をリテーナ(11-1)に向つて押し上げ吐出室(2)に排出される。そして、吐出室(2)より吐出穴(3)を経て、モータロータ(4)およびモータステータ(5)の隙間を通つてこれらを冷却しつつ上昇し、吐出管(6)より外部へ吐出される。また、作動空間(3)は第2図(2)に示す容積等の状態から(4)、(c)、(d)の状態へと容積を次第に増大させながら1回転すると(a)における作動空間(2)の状態に至る。この間、作動空間(3)は形動ロータ(3)の1回転毎にガスの吸入・圧縮を繰返す。

次に作動空間のは(c)に示す状態から(d),(a),(b)の順に変化してガスを圧縮し、圧縮されたガスは吐出ボート(9-2)より吐出弁(10-2)をリテーナ(11-1)に向つて押し上げて吐出窒(2)に排出され作動空間のはなり排出されたガスと合流する。もう一方の作動空間のは(c)の状態よりその容積が増大し始め吸入ボート(8-2)よりガスを吸入しながら(d),(a),(b)の状態を駐て(c)の作動空間の切状

態に至つてガスの吸入を完了する。このようにして作動空間の,のは作動空間の,のは作動空間の,のから180°位相がずれた状態で1回転毎に吸入・圧縮を維返す。

上記圧縮機においては、第1図に示すように、 ジヤフト(4)の偏心ピン (4α) がシリンダ(2)の上方 に位置しているため、圧縮機構(A)が上下に長くな り、従つて、ハウジング(1)の背丈も高くなる。と のため、この圧縮機を制限されたスペース内に設 置することが困難な場合があり、更に圧縮機の頂 心位置が高くなるため、振動が大きいという欠点 があつた。また、圧縮機の重量が大きく、材料の 加工コストも増し、製造コストが満むという欠点 があつた。更に、揺動ロータ(3)の駆動軸受 (3c) と作動空間(21),(23が動方向にずれているので揺動 ロータ(3)の駆動軸受 (3a) の内周面とシャフト(4) の偏心ピン(4α)の外周面との摺動面には、作動 空間即,四内のガス圧力に基くモーメントによる 片当り荷旗が作用するため、上記摺動面を良好な 禍滑状態に保つことができず、短時間に鋸付が沁 生するなどの様々のトラブルが発生していた。

89

本考案は上記問題に対処するために提案された ものであつて、その要旨とするところは、シャフトの偏心ピンと嵌合する揺動ロータの駅動制受を シリンダの中央部の空腰に位置せしめたことを特 徴とするリンダ揺動型派体機械にある。

本考案においては、上記構成を具えているので、 圧縮機構の高さが低くなり、ハウジングの背丈も 低くなる。従つて、この圧縮機が小型、軽量とな つて限られたスペースへの期付けが容易になると ともに重心が低くなるので振動を低減することも でき、更に、安価に製造することが可能となる。 また、作動空間内のガス圧力によるモーメントが 揺動ロータの駆動軸受とシャフトの偏心ピンとの 網動面に作用せず、従つて片当りも生じないので 良好な禍荷状態を保つことができる。

以下、本考案を第3図及び第4図に示す1実施 例を参照しながら具体的に説明する。

第3図は様断面図、第4図は第3図のIV-IV級 に沿り断面図である。第3図及び第4図において、 個はシャフトで、ハウジング(I)内上部に固定され

の上面に固定された上部軸受500によつて軸承され ている。GMは揺動ロータで、その駆動軸受(30a) <u>の空隙</u>, はシリンダ (200)と略同じ高さでその中央部に位 置するようシャフト側の偏心ピン (40α)に篏合さ

た支基200に設けられた軸受200及びシリンダ(200)

れている。 シリンダ (200)の円 筒状内層面 (20a)。 円筒状外周面(206)、円板部(20c)の上面(20d)。 揺動ロータ(30)の円板部(30)の下面(30)によつ て環状空間切が限界される。この環状空間切内に 揺動ロータ300の円板部 (30b)に 駆動軸受 (30a)と 同芯にかつ、これと同じ側に植設されたリング状 部(30c)が嵌合し、このリング状部(30c)の先端 面(30e)がシリンダ(200)の円板部(20c)の上面 (20d)と 封密的に係合し、シリンダ (200)の外筒 部(200)及び内筒部(201)の上面(201)(204) は揺動ロータ(30)の円板部(30)の下面(30)にそ れぞれ封密的に係合している。リング状部(30c) の切欠(304)内に仕切板(7)が對密的に摺動負在に 依合され、この仕切板(7)の両端はシリング(200) の外簡部 (20e) 及び内簡部 (20f) に埋込まれてい

る。リング状部 (30c)の円筒状外周面 (30f)はシ リンダ(200)の円筒状円周面(20α)に封密的に係 合し、その係合点と180°位相がずれた位置で、 リング状部 (30c)の円筒状内周面 (30g)がシリン ダ(200)の円筒状外周面(204)と封密的に係合し ている。例は支基例に設けたガス通路、例はカバ - である。他の構成は第1図及び第2図に示す従 米のものと同様であり、対応する部材には间じ符 号が付されている。モータの回転によりシャフト (M)が回転し、偏心ピン (40a)を介して揺動ロータ 剱がシリング (200)及びシャフト(d)の中心軸まわ りに偏心距離を半径として回転して、みそすり運 助することにより冷媒ガスは吸入ボート(8),(8-1),(8-2)より作動空間200,020内に吸込まれ作 動空間切り四内で圧縮された後、吐出ポート(9-1),(9-2)より吐出弁(10-1),(10-2)を通 つて吐出室(12)へ排出され、吐出ガスは吐出室(12)か ら吐出穴(13)を縫て、モータロータ(14)及びモータス テータ(ほの隙間を通つて、吐出質(ほより外部へ)止 出される。

しかして、シャフト(40の偏心ピン(40a)及び搭動ロータ(30の駆動軸受(30a)がシリンダ(200)と略同じ高さでその中央部の空際に位置しているため作動空間(21), 四内のガス圧力によるモーメントが揺動ロータ(40年)と乗せず、駆動軸受(30a)と、シャフト(40の偏心ピン(40a)との摺動間には片当りが発生しないため、良好な潤滑状態を保つことができる。また、偏心ピン(40a)がシリンダ(200)の中央の空、際に位置しているため、圧縮機の背丈を低く、軽量小型化することができる。従つて、安価に製造できるとともに圧縮機の重心が低くなりその振動を低減できる。

上記実施例においては、シリンダに外筒部、内 簡部及び円板部を設けたか、第5図に示すように シリンダ (201)の下面にシャフト側の下端を軸支 する下軸受闘を取り付け、この下軸受闘に内筒部 (60a)を設けて、その先端面(60b)を揺動シリン が別の円板部(30b)の下面(30k)に封密的に係合 させ、揺動シリンダ別のリング状部(30c)の先端 (30c)を下軸受闘の円板部(60c)の上面(60d)に

封密的に係合させても良い。なお、第5図において、他の構成は第3図及び第4図に示すものと同様であり対応する部材には同じ符号が付されている。

また、図示していないが、第5図における下軸 受闘とシリンダ(200)とを1体に構成することも 可能である。

4. [図面の簡単な説明]

第1 図は従来のリング揺動型圧縮機の1 例を示す統断面図、第2 図(a)~(d)はそれぞれ異る状態における第1 図のⅡ-Ⅱ線に沿う断面図である。第3 図は本考案の1 実施例を示す維断面図、第4 図は第3 図のⅣ-Ⅳ線に沿う断面図、第5 図は本考案の他の実施例を示す第4 図に相当する図である。

シャフト…(10)

..)

偏心ピン… (40a)

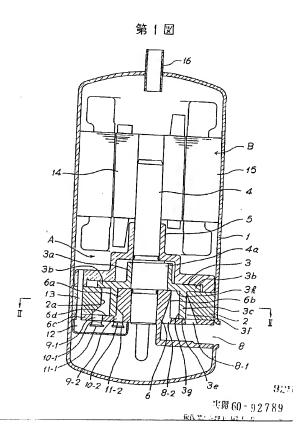
揺動ロータ…(30)

В動軸受…(30α)

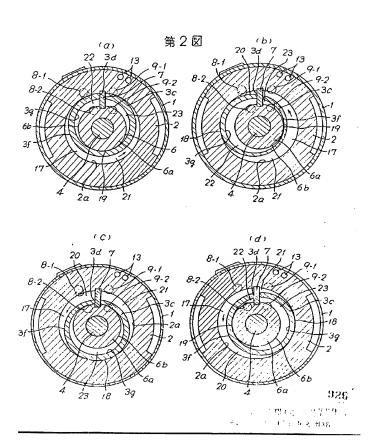
シリンダ… (200)

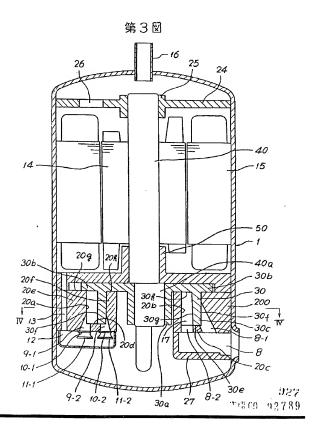
復代 埋 人 弁埋士 岡 本 重 文 他3名

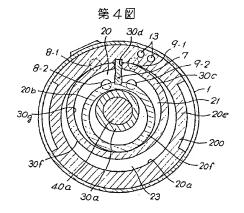
00

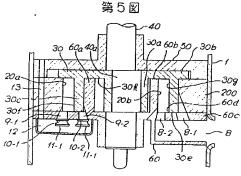


公開実用 昭和60— 192789









9281 927819 Mishada Harada 2 (1991)

This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

8
☐ BLACK BORDERS
\square image cut off at top, bottom or sides
\square faded text or drawing
\square blurred or illegible text or drawing
\square skewed/slanted images
\square color or black and white photographs
\square gray scale documents
\square lines or marks on original document
\square reference(s) or exhibit(s) submitted are poor quality
D OTHER.

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.